



Ministerio de Cultura y Educación
Universidad Nacional de San Luis
Facultad de Química Bioquímica y Farmacia
Departamento: Química
Area: Tecnología Química y Biotecnología

(Programa del año 2014)
(Programa en trámite de aprobación)
(Presentado el 17/03/2014 10:46:49)

I - Oferta Académica

Materia	Carrera	Plan	Año	Período
INSTRUMENTACIÓN Y CONTROL	ING. EN ALIMENTOS	7/08	2014	2° cuatrimestre

II - Equipo Docente

Docente	Función	Cargo	Dedicación
GALETTI, AGUSTIN ESTEBAN	Prof. Responsable	P.Adj Semi	20 Hs
OROSCO, ROBERTO PABLO	Auxiliar de Práctico	JTP Simp	10 Hs

III - Características del Curso

Credito Horario Semanal				
Teórico/Práctico	Teóricas	Prácticas de Aula	Práct. de lab/ camp/ Resid/ PIP, etc.	Total
10 Hs	45 Hs	45 Hs	5 Hs	7 Hs

Tipificación	Periodo
B - Teoria con prácticas de aula y laboratorio	2° Cuatrimestre

Duración			
Desde	Hasta	Cantidad de Semanas	Cantidad de Horas
04/08/2014	14/07/2014	15	105

IV - Fundamentación

Cualquier ingeniero que opere o diseñe una planta de industrial debe tener conocimientos mínimos de automatización de procesos. Un adecuado sistema de control automático permite operar una planta de manera económica, segura y cumpliendo con las normativas de cuidado del medio ambiente.

Para poder automatizar un proceso es necesario poder medir algunas variables y tomar medidas sobre otras.

La Instrumentación y Control de Procesos tiene como propósito fundamental el análisis, diseño y automatización de procesos en diversos sectores de la industria.

V - Objetivos / Resultados de Aprendizaje

I) Capacitar al alumno para desarrollar las siguientes actividades en el campo del control automático:

- Comprender en detalle el comportamiento dinámico de los procesos en el estado transitorio.
- Plantear, diseñar y especificar correctamente estrategias sencillas de control.
- Analizar y entender estrategias más complejas propuestas por especialistas.
- Diagnosticar y resolver problemas sencillos del control de una planta en operación.
- Participar en la gestión de adquisición de un sistema de control.

II) Consolidar una formación básica a partir de la cual el alumno pueda especializarse en la materia.

VI - Contenidos

TEMA 1: Introducción al control de procesos

1.1 Introducción

1.2 Ejemplo introductorio:

1.2.1 Control por realimentación

1.2.2 Control anticipativo

1.3 Definiciones y conceptos básicos relativos a los sistemas de control de procesos:

1.3.1 Variable de proceso

1.3.2 Punto de consigna

1.3.3 Variable manipulada

1.3.4 Variable de perturbación.

1.4 Señales e instrumentos de un sistema de control de proceso:

1.4.1 Sensor

1.4.2 Transmisor

1.4.3 Controlador

1.4.4 Actuador o elemento final de control.

1.5 Niveles de control de procesos:

1.5.1 Control regulatorio básico, CRB

1.5.2 Control regulatorio avanzado, CRA

1.5.3 Control multivariable, CM

1.5.4 Optimización en línea, OL

1.6 Diseño del sistema de control

TEMA 2: Modelización del comportamiento dinámico de procesos

2.1 Introducción

2.2 Consideraciones generales acerca del modelado matemático de procesos:

2.2.1 Principios fisicoquímicos

2.2.2 Grado de detalle

2.2.3 Consistencia

2.2.4 Concepto de régimen nominal de operación.

2.3 Ecuaciones de conservación y tipos de modelos:

2.3.1 Formulación de modelos de parámetros globalizados

2.3.2 Formulación de modelos de parámetros distribuidos

TEMA 3: Análisis de la dinámica de procesos en el dominio del tiempo

3.1 Introducción

3.2 Linealización de modelos dinámicos de procesos

3.3 Sistemas lineales de primer orden

3.4 Sistemas de segundo orden

3.5 Sistemas de orden superior

TEMA 4: Análisis dinámico en el dominio de Laplace: Función de transferencia

4.1 Introducción

4.2 La transformada de Laplace

4.3 Resolución de ecuaciones diferenciales lineales

4.4 Funciones de transferencia de modelos entrada-salida

4.5 Análisis cualitativo del comportamiento dinámico de un sistema y concepto de estabilidad

4.6 Diagramas de bloques

TEMA 5: Análisis dinámico en el dominio de la frecuencia: Respuesta en frecuencia

5.1 Introducción

5.2 Respuesta en frecuencia

5.3 Diagramas de Bode de sistemas simple

5.3.1 Ganancia estática

5.3.2 Integrador puro

5.3.3 Retardo de primer orden

- 5.3.4 Adelanto de primer orden
- 5.3.5 Tiempo muerto o retardo puro
- 5.3 Respuesta en frecuencia de sistemas constituidos por varias funciones de transferencia en serie

TEMA 6: Modelos Dinámicos empíricos para control de procesos

- 6.1 Introducción
- 6.2 Metodología general
- 6.3 El método de la curva de reacción
- 6.4 Métodos estadísticos

TEMA 7: Control por realimentación

- 7.1 Introducción
- 7.2 Instrumentación de un lazo simple de control
- 7.3 Controladores analógicos PID
- 7.4 Controladores digitales
- 7.5 Selección de las acciones de control

TEMA 8: Análisis Dinámico y diseño de lazos de realimentación

- 8.1 Introducción
- 8.2 Diagrama de bloques y respuesta de un lazo simple de control
- 8.3 Criterios de estabilidad en lazo cerrado
- 8.4 Efecto de las acciones básicas de control sobre la respuesta en lazo cerrado

TEMA 9: Sintonización de controladores PID

- 9.1 Introducción
- 9.2 Sintonización de controladores de realimentación
- 9.3 Criterios de calidad de respuesta
- 9.4 Selección del tipo de controlador
- 9.5 Métodos de sintonización de controladores

TEMA 10: Control regulatorio avanzado: Control de procesos con grandes tiempos muertos. Control con variables

- 10.1 Introducción
- 10.2 El problema de control de procesos con elevado tiempo muerto
- 10.3 El Predictor de Smith
- 10.4 El predictor de Smith y los errores de modelado
- 10.5 El Predictor PI
- 10.6 Control de procesos con respuesta inversa

TEMA 11: Control regulatorio avanzado: Control con variables auxiliares

- 11.1 Control en cascada
- 11.2 Control anticipativo
- 11.3 Control selectivo o control con restricciones
- 11.4 Control de gama partida

TEMA 12: Control por computadora y Control secuencial de procesos

- 12.1 Introducción
- 12.2 Ventajas e inconvenientes del control por computadora
- 12.3 Funciones de las computadoras en el control y supervisión de procesos
 - 12.3.1 Adquisición y tratamiento de datos
 - 12.3.2 Monitorización y supervisión
 - 12.3.3 Telemando
 - 12.3.4 Control
- 12.4 Estructuras actuales de los sistemas de control por computador. Buses de campo (fiel bus)
- 12.5 Control secuencial de procesos
 - 12.5.1 Introducción

- 12.5.2 Ejemplo ilustrativo
- 12.6 Autómatas programables o Controladores lógicos programables (PLC)
- 12.6.1 Estructura de un PLC
- 12.6.2 Lenguajes de programación
- 12.6.3 Programación GRAFCET: Ejemplo aplicado al control de un proceso

TEMA 13: Introducción a la instrumentación de procesos químicos

- 13.1 Introducción
- 13.2 El proceso de medida
- 13.3 Clasificación de los instrumentos de medida
- 13.4 Definiciones y conceptos básicos
- 13.5 La transmisión de la medida
- 13.6 Calibrado
- 13.7 Diagramas de tuberías e instrumentos, P&ID (piping and instrument diagram)

TEMA 14: Medidores de temperatura

- 14.1 Introducción
- 14.2 Factores involucrados en la medición de la temperatura
- 14.2.1 Medición de temperatura en sólidos
- 14.2.2 Medición de temperatura en fluidos
- 14.3 Clasificación de los sensores de temperatura:
- 14.3.1 Termopares
- 14.3.2 Termoresistencias
- 14.3.3 Termistores
- 14.3.4 Pirómetros de radiación
- 14.8 Selección del sensor de temperatura

TEMA 15: Medidores de presión y nivel

- 15.1 Introducción
- 15.2 Conversión mecánica-eléctrica
- 15.2.1 Galgas extensiométricas
- 15.2.2 Potenciómetros
- 15.2.3 Transductores capacitivos e inductivos
- 15.2.4 Transductores piezoeléctricos
- 15.3 Elementos primarios para la medida de presión
- 15.4 Medidores de nivel
- 15.5 Medida del nivel de sólidos

TEMA 16 Medidores de caudal

- 16.1 Introducción
- 16.2 Medidores de presión diferencial
- 16.3 Medidores de impacto
- 16.4 Medidores lineales
- 16.5 Medidores de inserción
- 16.6 Medida de caudal másico con medidores volumétricos
- 16.7 Medidores de caudal másico
- 16.8 Selección de los medidores de caudal

TEMA 17: Elementos finales de control: válvulas de regulación automática

- 17.1 Introducción
- 17.2 Válvulas de control
- 17.2.1 Válvulas de globo o asiento
- 17.2.2 Válvulas de mariposa
- 17.2.3 Válvulas de bola
- 17.3 Componentes de una válvula de control

17.3.1 Cuerpo y componentes internos
17.3.2 Materiales constructivos
17.3.3 Actuadores
17.3.4 Accesorios de válvulas de control
17.4 Características de caudal de las válvulas de regulación
17.5 Dimensionamiento de válvulas de control

VII - Plan de Trabajos Prácticos

Práctico de Aula N°1: Introducción a MatLab
Práctico de Aula N°2: Modelado de procesos dinámicos
Práctico de Aula N°3: Análisis de la dinámica de procesos en el dominio del tiempo
Práctico de Aula N°4: Modelado empíricos de procesos
Práctico de Aula N°5: Diseño de lazos de control
Práctico de Aula N°6: Sintonización de controladores PID

Práctico de Laboratorio N°1: Modelado empírico de un proceso continuo
Práctico de Laboratorio N°2: Sintonización de un Controlador PID

VIII - Regimen de Aprobación

I) Régimen de Regularización:

I-a) Asistencia. Clases Teóricas: 70%; Prácticas de Aula: 70%; Prácticos de laboratorio: 100%.

I-b) Evaluación parcial: Aprobación de dos (2) exámenes parciales , un (1) trabajo integrador e informes de cada práctico de laboratorio.

II) Régimen de Aprobación

II-a) Alumnos Regulares: Examen Oral por sorteo de Temas según bolillero:

BOLILLA N°1: TEMAS 1, 7, 11, 17

BOLILLA N°2: TEMAS 2, 8, 10, 16

BOLILLA N°3: TEMAS 3, 9, 12, 15

BOLILLA N°4: TEMAS 4, 7, 10, 14

BOLILLA N°5: TEMAS 6, 8, 11, 13

II-b) Modalidad Libre:

- Resolución de problema Teórico/Práctico

- Examen Oral (símil modalidad Regular)

IX - Bibliografía Básica

[1] 1 - Control e instrumentación de procesos químicos – Pedro Ollero de Castro – Eduardo Fernández Camacho – Editorial Síntesis – 1997.

[2] 2 - Chemical Process Control - George Stephanopoulos - Prentice Hall International

[3] 3 - Process systems analysis and control, Donald R. Coughanowr, Lowell B. Koppel, McGraw-Hill 1965

X - Bibliografía Complementaria

[1] 1 – Handbook of Chemical Engineers, Capítulo 8 “Process Control”, McGraw- Hill

[2] 2- Practical Process Control for Engineers and Technicians Wolfgang Altmann, Elsevier 2005

XI - Resumen de Objetivos

XII - Resumen del Programa

TEMA 1: Introducción al control de procesos
TEMA 2: Modelización del comportamiento dinámico de procesos
TEMA 3: Análisis de la dinámica de procesos en el dominio del tiempo
TEMA 4: Análisis dinámico en el dominio de Laplace: Función de transferencia
TEMA 5: Análisis dinámico en el dominio de la frecuencia: Respuesta en frecuencia
TEMA 6: Modelos Dinámicos empíricos para control de procesos
TEMA 7: Control por realimentación
TEMA 8: Análisis Dinámico y diseño de lazos de realimentación
TEMA 9: Sintonización de controladores PID
TEMA 10: Control regulatorio avanzado: Control de procesos con grandes tiempos muertos. Control con variables
TEMA 11: Control regulatorio avanzado: Control con variables auxiliares
TEMA 12: Control por computadora y Control secuencial de procesos
TEMA 13: Introducción a la instrumentación de procesos químicos
TEMA 14: Medidores de temperatura
TEMA 15: Medidores de presión y nivel
TEMA 16 Medidores de caudal
TEMA 17: Elementos finales de control: válvulas de regulación automática

XIII - Imprevistos

XIV - Otros

ELEVACIÓN y APROBACIÓN DE ESTE PROGRAMA

Profesor Responsable

Firma:

Aclaración:

Fecha: